

3. Divergenssi - operaattori

3.1 Määritelmä

$$\delta f := \sum_{k=1}^3 (\partial_k e_k) f, \quad f \in C^1(\Omega, \mathbb{H}(\mathbb{C}))$$

missä $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$,
↑
avoin

o.s. $f = f_0 + f_v = f_0 + f_1 e_1 + f_2 e_2 + f_3 e_3$.

Nyt $\delta f = \delta f_0 + \delta f_v$.

Tunnetaan

$$\delta f_0 = \sum_{k=1}^3 (\partial_k f_0) e_k = \nabla f_0$$

↑
 f_0 :n gradientti

ja

$$\begin{aligned} \delta f_v &= (\partial_1 e_1 + \partial_2 e_2 + \partial_3 e_3) (f_1 e_1 + f_2 e_2 + f_3 e_3) \\ &= \partial_1 f_1 \underbrace{e_1^2}_{=-1} + \partial_2 f_2 e_2^2 + \partial_3 f_3 e_3^2 \\ &\quad + (\partial_2 f_3 - \partial_3 f_2) e_1 + (\partial_3 f_1 - \partial_1 f_3) e_2 + (\partial_1 f_2 - \partial_2 f_1) e_3 \\ &= -\nabla \cdot f_v + \nabla \times f_v \end{aligned}$$

Olemme siis osoittaneet

3.2 Lemma Jos $f \in C^1(\Omega, \mathbb{R}^3)$, $\Omega \subset \mathbb{R}^3$,
niin

$$\delta f = -\nabla \cdot f_v + \nabla f_0 + \nabla \times f_v.$$

3.3 Lemma

$$\delta^2 = -\Delta$$

niin $\Delta = \partial_1^2 + \partial_2^2 + \partial_3^2$ on Laplacian operaattori:

$$\begin{aligned} \text{Tod} \quad \delta^2 &= \sum_{i,h=1}^3 \partial_i \partial_h e_i e_h \\ &= -\sum_{i=1}^3 \partial_i \partial_i + \sum_{i \neq h} \partial_i \partial_h e_i e_h \\ &= -\Delta + \nabla \times \nabla = -\Delta \end{aligned}$$

(ainakin joskin $a_v \times a_v = -a_v \cdot a_v + a_v \times a_v$
 $= -a_v \cdot a_v$, kun a_v on vektorikenttä)

□

3.4 Määr Sanomme, että $f: \Omega \rightarrow H(\mathbb{C})$
 on (vaki) merojeninen, jos

$$\delta f \equiv 0.$$

3.5 Korollari Jos $f = f_0 + f_1 e_1 + f_2 e_2 + f_3 e_3$
on monogenerinen, niin kaikki neljän
funktion $f_k: \Omega \rightarrow \mathbb{C}$, $k=0,1,2,3$
ovat harmonisia

$$\text{Tod} \quad \bar{\partial} f = -\nabla \cdot f_v + \nabla f_0 + \nabla \times f_v = 0$$

$$\Rightarrow \quad \bar{\partial} \bar{\partial} f = -\Delta f = -\Delta f_0 - (\Delta f_1) e_1 - (\Delta f_2) e_2 - (\Delta f_3) e_3 \\ = 0 \quad (\Leftrightarrow)$$

$$\Delta f_k = 0, \quad k=1, \dots, 3.$$

□

Huom $\bar{\partial} f = 0 \quad (\Leftrightarrow)$

$$(3.1) \quad \nabla \cdot f_v = 0 \quad \text{jä}$$

$$(3.2) \quad \nabla f_0 + \nabla \times f_v = 0$$

Systemiä (3.1), (3.2) sanotaan Moisil-Teodoresco
-systemiksi.

3.6 Lause Jos $f, g \in C^1(\Omega, H(\mathbb{C}))$, niin

$$\bar{\partial}(fg) = (\bar{\partial} f)g + \bar{f} \bar{\partial} g + 2 \operatorname{re}(f \bar{\partial} g),$$

missä $\operatorname{re}(f \bar{\partial} g) = -f_v \cdot \nabla$

Huom 1 $\operatorname{rot}(\operatorname{grad} g) = -\operatorname{rot} \nabla g = -\sum_{k=1}^3 f_k \partial_k g$

Huom 2 Jos $\operatorname{rot} f = f_v = 0$, eli $f = f_0$, niin
 (3.3) $\operatorname{grad}(f_0 g) = (\operatorname{grad} f_0) g + f_0 \operatorname{grad} g$

Hence we get formally the following factorization for $(\operatorname{grad} + \frac{\operatorname{grad} f_0}{f_0})$:

(3.4) $(\operatorname{grad} + \frac{\operatorname{grad} f_0}{f_0}) = f_0^{-1} \operatorname{grad}(f_0 g)$

Tod \square

Määritelmä: määritellään vektorin Divergenssi:

$$\operatorname{div} f = \sum_{k=1}^3 (\partial_k f_k)$$

Tällöin

(3.5) $\operatorname{div} f = -\operatorname{rot} \cdot f_v + \operatorname{grad} f_0 - \operatorname{rot} \times f_v$

4. Operantori $\mathcal{D} + \alpha I$

$C^1(\mathbb{R})$, $\alpha \in \mathbb{C}$, $\text{Im } \alpha \geq 0$. Määr
 $\mathcal{D}_\alpha f = (\mathcal{D} + \alpha I)f = \mathcal{D}f + \alpha f$.

Uurin merki.

$$\mathcal{D} + \alpha I = \mathcal{D} + \alpha$$

Operantori $\Delta + \alpha^2 I$ ratnutaan Helmholtzin
operantoriin.

4.1 Lemma

$$\Delta + \alpha^2 = -\mathcal{D}_\alpha \mathcal{D}_{-\alpha} = -\mathcal{D}_{-\alpha} \mathcal{D}_\alpha$$

Toad

$$\begin{aligned} -\mathcal{D}_\alpha \mathcal{D}_{-\alpha} &= -(\mathcal{D} + \alpha)(\mathcal{D} - \alpha) \\ &= -\mathcal{D}^2 - \alpha \mathcal{D} + \alpha \mathcal{D} + \alpha^2 = -\mathcal{D}^2 + \alpha^2 \\ &= \Delta + \alpha^2 \quad \square \end{aligned}$$

Harvoin jos $\mathcal{D}_\alpha f = 0$ tai $\mathcal{D}_{-\alpha} f = 0$, niin
j:n komponentit ovat Helmholtzin yht.
ratkaisuja.

Perusratkaisu: Olet. $\psi: \Omega \rightarrow \mathbb{C}$ skalaarfunktio.

Sanomme, että ψ on operaattorin $\Delta + \alpha$ perusratkaisu, jos

$$(4.1) \quad (\Delta + \alpha^2)\psi = \delta,$$

missä δ on Diracin funktio (distriktio). Jos distriktiteoria (ks. Rudin, FA) ei ole tuttu, niin (4.1) voidaan kirjoittaa ekvivalentis muodossa:

$$(4.2) \quad \langle (\Delta + \alpha^2)\psi, \psi \rangle = \int (\Delta + \alpha^2)\psi(x) \psi(x) dx = \psi(0).$$

Palautetaan mieleen konvolutio ja sen perusominaisuudet:

$$\phi, \psi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n),$$

$$\phi * \psi(x) = \int \phi(x-y) \psi(y) dy$$

Pätee: $\partial^\alpha(\phi * \psi) = (\partial^\alpha \phi) * \psi = \phi * (\partial^\alpha \psi)$

triviaali multi-indicesille α .

Huom Jos $\phi \in C_0^\infty$, niin

$$\phi * f$$

on määritelty $\forall f \in \mathcal{D}' = \{ \text{distributiot} \}$.

Nyt jos ϕ on $\Delta + \alpha$ in perusratkaisu,
niin yht

$$(\Delta + \alpha^2)f = g$$

ⁱⁱⁱ⁾
ratkaisu f voidaan laskea

$$f = g * \phi$$

Tod $(\Delta + \alpha^2)f = (\Delta + \alpha^2)(\phi * g)$
 $= ((\Delta + \alpha^2)\phi) * g = \delta * g = g$

□

Huom 1 Yleisesti $f * \phi$ on hyvin määritelty,

kun $f \in D' = \{\text{distributiot } \mathbb{R}^n \text{ : n:n}\}$ ja

$\phi \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$ ja eint. $\delta * \phi = \phi$

oletta. Perusratkaisujen distributiivisu-

käsitteley esitetään täsmällisesti myöhemmin

kurssilla

Huom 2 δ -distributiivisuus määritellään

$\langle \delta, \phi \rangle = \phi(0)$ ja meidän formalisti

$$\int \delta(x) \phi(x) dx = \phi(0)$$

Näin ollen (edellisen formaatin)

$$\begin{aligned} \delta_x f(x) &= \int \delta(x-y) f(y) dy \\ &= \int \delta(y) f(x-y) dy = \langle \delta, f_x \rangle = f_x(0) \\ &= f(x), \end{aligned}$$

Joten $f_x(y) = f(x-y)$.

! Etri lään myt perusratkaisun Diracille!

4.2 Lemma Funktio $K_0 = -\frac{1}{4\pi} \Delta \phi_0$ on Diracian yhtälön perusratkaisu s.o.

(4.3) $\Delta K_0 = \delta$

Huom1 $\phi_0(x) = -\frac{1}{4\pi|x|} \in L^1_{loc}$ ja

$$\partial_i \phi_0(x) = \frac{x_i}{4\pi|x|^3} \in L^1_{loc},$$

joten K_0 n komponentit ovat lokaalisti integroituvia funktioita

Huom2 K_0 on $\mathcal{H}(\mathbb{R}^n)$ -arvoinen funktio,
mutta ΔK_0 on skalaari (distrikutio)

Yhtä (4.3) voidaan kirjoittaa muodossa

$$\delta K_0 = \delta e_0.$$

Lemman 4.2 tod:

$$\delta K_0 = \delta (-\delta \phi_0) = \Delta \phi_0 = \delta \quad \square$$

Samoin todistetaan:

4.3 Lemma $K_\alpha = -\delta_\alpha \phi_\alpha$ on δ_α in
perusratkaisu ja

$$\delta_\alpha K_\alpha = \delta$$

Tod \square

4.4 Lemma

$$K_\alpha = \left(\alpha + \frac{x}{|x|^2} - i\alpha \frac{x}{|x|} \right) \phi_\alpha(x),$$

missä

$$x = \sum_{i=1}^3 x_i e_i$$

5. Integrointienergia kvaternioilla

Palaut. mielen Gaussin divergenssilaus:

$$(5.1) \quad \int_{\Omega} \nabla \cdot F \, dx = \int_{\partial\Omega} F \cdot \nu \, ds$$

missä ν on alueen Ω ulkopuolisuuskosketti. Valittamalla $F = gf \, e_i$ saadaan

$$(5.2) \quad \int_{\Omega} g \partial_i f \, dx = \int_{\partial\Omega} f \nu_i \, ds - \int_{\Omega} (\partial_i g) f \, dx$$

5.2 Lemma (Stokesin lauseke). Jos $f, g \in C^1(\Omega, \mathbb{H}(\mathbb{C})) \cap C(\bar{\Omega}, \mathbb{H}(\mathbb{C}))$, niin

$$\int_{\Omega} (\partial_n f) g + f \partial_n g \, dx = \int_{\partial\Omega} f \nu g \, ds,$$

missä $\nu(x) = \sum_i \nu_i e_i \in \mathbb{H}$.

Tod

$$\int_{\Omega} (\partial_n f) g + f \partial_n g \, dx = \sum_{i=1}^3 \int_{\Omega} \partial_i f e_i g + f e_i \partial_i g \, dx$$

$$(5.2) \quad \sum_{i=1}^3 \int_{\partial\Omega} f \nu_i e_i g \, ds = \int_{\partial\Omega} f \nu g \, ds$$

□

(*) Jos u on, $\partial\Omega$ komponentteittain
 f :n ja g :n substituuti.
 Tässä lähimmän Greenin funktioita $H(\Omega)$ avulla.

5.2 Seuraus Jos $g \in C^1(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$, niin

$$\int_{\Omega} \delta g = \int_{\partial\Omega} \nu g \, ds$$

Tod Valitse $f \equiv 1$ ja sovelta 5.1:tä.

□

Myös käänteinen pätee. Tarkitsemme

5.3 Mää Pinta $\partial\Omega$ on Liapunov, jos
 sen ulkonormaali on Hölder jatkainen $0 < \alpha \leq 1$

$$|\nu(x) - \nu(y)| \leq C|x-y|^\alpha$$

5.3 Lause Olet. $g \in C^1(\Omega)$ n.e. $\delta_\alpha g \in L^p$, jollain
 $1 < p \leq \infty$. Jos Ω_1 on Liapunov pinnaisille $\Omega_1 \subset \Omega$
 pätee

$$\int_{\partial\Omega_1} \nu g \, ds = -\alpha \int_{\Omega_1} g$$

niin $\delta_\alpha g \equiv 0$ alueen Ω .

Tod Todistus siunnetun lään väheän.
□

Heur Laurentin 5.3 Antuvan Morera
lauretti kvaterniaille, Eit. jos $\alpha = 0$
se void. rajoittaa muuton

$$\begin{aligned} \delta g &= 0 \quad \Omega: \text{m} \quad (=) \\ \int_{\partial \Omega_1} g ds &= 0 \quad \forall \Omega_1 \subset \Omega. \end{aligned}$$